

NFA zu RE

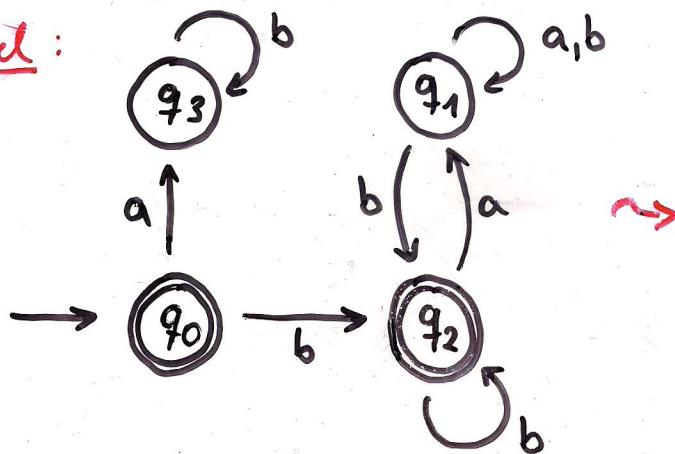
Idee:

Gegeben ein NFA $N = (Q, \Sigma, \delta, q_0, F)$, stell ein Gleichungssystem mit Variablen X_1, \dots, X_n (X_i ist ein RE für die von q_i aus akzeptierte Sprache) und löse es nach X_0 . Geht auch für DFAs, nicht aber für ϵ -NFAs.

Werkzeug: (Ardens Lemma)

$X \equiv \alpha * \beta$ ist immer eine Lösung von $X \equiv \alpha X | \beta$
Falls $\epsilon \notin L(\alpha)$, dann ist diese Lösung eindeutig!

Beispiel:



q_i	$\delta(q_i, a)$	$\delta(q_i, b)$
q_0	$\{q_3\}$	$\{q_2\}$
q_1	$\{q_1\}$	$\{q_1, q_2\}$
q_2	$\{q_1\}$	$\{q_2\}$
q_3	\emptyset	$\{q_3\}$

- 1. $X_0 \equiv bX_2 | aX_3 | \epsilon$ „ ϵ “ da Endzustand
 2. $X_1 \equiv aX_1 | bX_1 | bX_2 \equiv (a|b)X_1 | bX_2$
 3. $X_2 \equiv aX_1 | bX_2 | \epsilon$
 4. $X_3 \equiv bX_3 \equiv bX_3 | \emptyset$

gesuchter RE

- AL → 5. $X_1 \equiv (a|b)^* bX_2$
 6. $X_2 \equiv b^*(aX_1 | \epsilon) \equiv b^* aX_1 | b^*$
 7. $X_3 \equiv b^* \emptyset \equiv \emptyset$
 Sin 6 → 8. $X_2 \equiv b^* a(a|b)^* bX_2 | b^* \xrightarrow{AL} X_2 \equiv (b^* a(a|b)^* b)^* b^*$
 7,8 in 1 → 9. $X_0 \equiv b((b^* a(a|b)^* b)^* b^*) | a\emptyset | \epsilon \equiv b(b^* a(a|b)^* b)^* b^* | \epsilon$