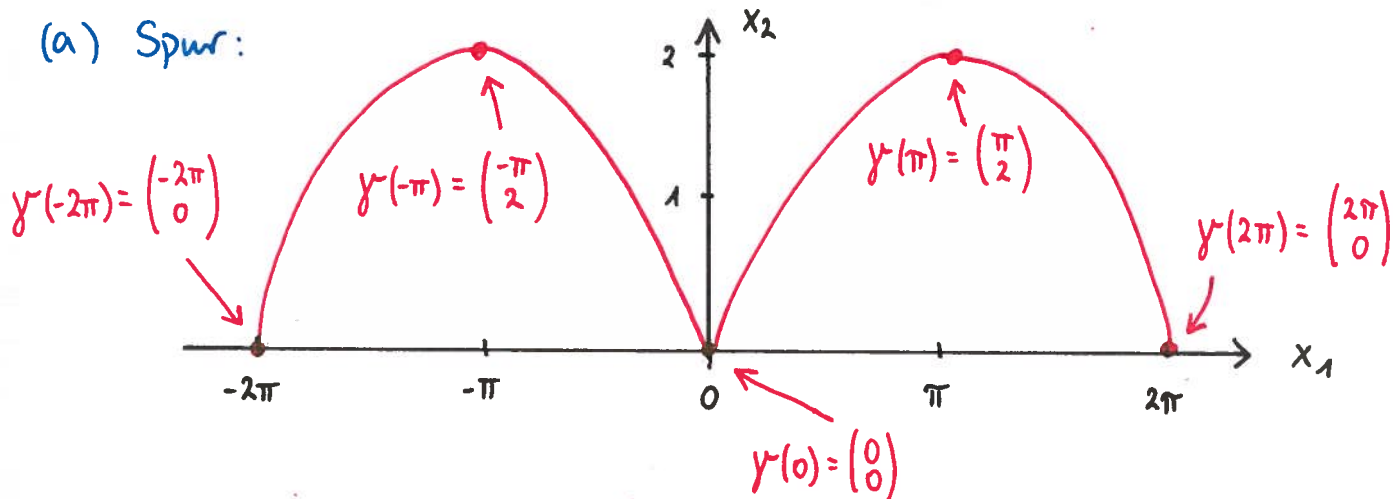


# Al - Tü 10

D10.1

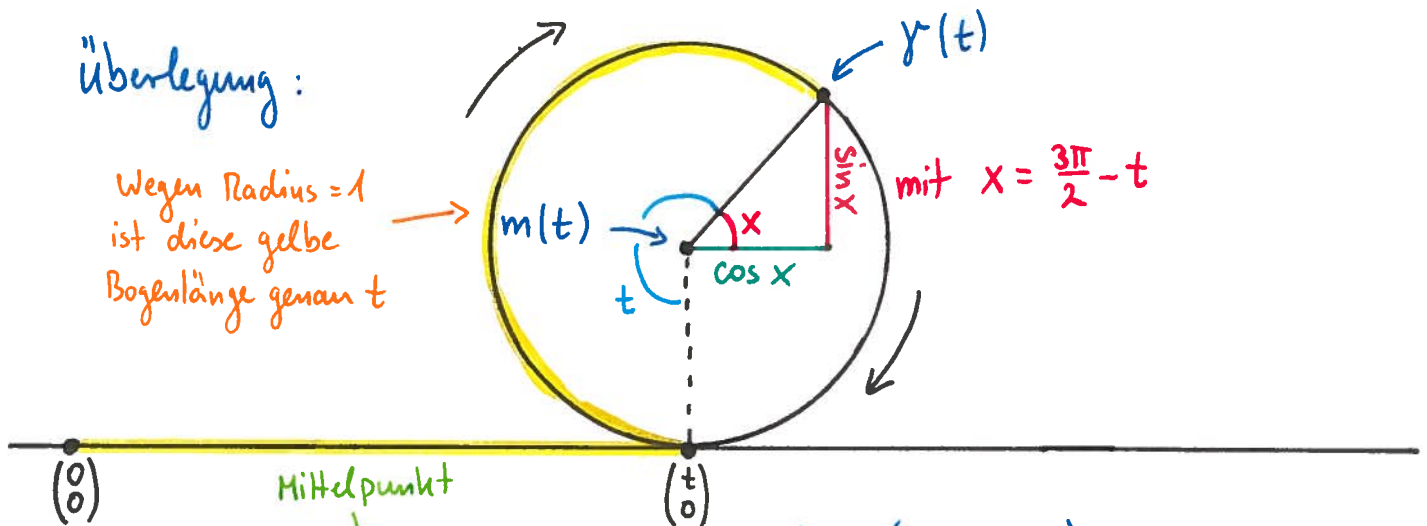
$$\gamma(t) = \begin{pmatrix} t - \sin(t) \\ 1 - \cos(t) \end{pmatrix}, \quad t \in \mathbb{R}$$

(a) Spur:



Überlegung:

Wegen Radius = 1  
ist diese gelbe  
Bogenlänge genau  $t$



$$\gamma(t) = \underset{\text{Mittelpunkt}}{m(t)} + \begin{pmatrix} \cos x \\ \sin x \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} t \\ 1 \end{pmatrix} + \begin{pmatrix} \cos(\frac{3\pi}{2} - t) \\ \sin(\frac{3\pi}{2} - t) \end{pmatrix}$$

$$= \begin{pmatrix} t \\ 1 \end{pmatrix} + \begin{pmatrix} \sin(2\pi - t) \\ \cos(\pi - t) \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} t \\ 1 \end{pmatrix} + \begin{pmatrix} -\sin(t - 2\pi) \\ -\cos(t - \pi) \end{pmatrix}$$

$$= \begin{pmatrix} t \\ 1 \end{pmatrix} + \begin{pmatrix} -\sin(t) \\ -\cos(t) \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} t - \sin(t) \\ 1 - \cos(t) \end{pmatrix}$$



$$L(\gamma|_{[-\pi, \pi]}) = \int_{-\pi}^{\pi} \|\gamma'(t)\|_2 dt$$

$$= \int_{-\pi}^{\pi} 2|\sin(\frac{t}{2})| dt$$

Stammfkt. von  $2|\sin(\frac{t}{2})|$  nicht schön

$$= \int_{-\pi}^0 -2\sin(\frac{t}{2}) dt + \int_0^{\pi} 2\sin(\frac{t}{2}) dt$$

wesentlich einfacher!

$$= \left[ 4\cos(\frac{t}{2}) \right]_{t=-\pi}^0 + \left[ -4\cos(\frac{t}{2}) \right]_{t=0}^{\pi}$$

$$= 4\cos(0) - 4\cos(-\frac{\pi}{2}) + (-4\cos(\frac{\pi}{2})) + 4\cos(0)$$

$$= 4 - 0 + 0 + 4$$

$$= \underline{\underline{8}}.$$

(d) Mit Satz 10.8 (ii) gilt für alle  $t \in \mathbb{R} \setminus \underbrace{\{2\pi k \mid k \in \mathbb{Z}\}}_{\text{Definitionsbereich von } \kappa(t)} :$

$$\kappa(t) = \frac{(1 - \cos(t)) \cos(t) - \sin(t)^2}{\sqrt{((1 - \cos(t))^2 + \sin(t)^2)^3}} \leftarrow \left( \|\gamma'(t)\|_2 \right)^3$$

$$= \frac{\cos(t) - (\cos(t)^2 + \sin(t)^2)}{(2(1 - \cos(t)))^{\frac{3}{2}}}$$

$$= \frac{\cos(t) - 1}{(2(1 - \cos(t)))^{\frac{3}{2}}}$$

$$= \frac{-(1 - \cos(t))}{\sqrt{8} \cdot (1 - \cos(t))^{\frac{3}{2}}}$$

$$= - \frac{1}{\sqrt{8} \cdot \sqrt{1 - \cos(t)}}.$$

$\kappa(t)$  <sup>ist</sup> in der Nähe der singulären Punkte maximal  
betragsmäßig

D10.2

In dieser Aufgabe sehen die Gammas alle so komisch aus, weil sie davor ks waren. In der ersten Version des Blattes hieß die Kurve  $k_n(t)$  statt  $\gamma_n(t)$ .

$$(a) \quad L(\gamma_0) = 1, \quad L(\gamma_{n+1}) = L(\gamma_n) + \frac{1}{3}L(\gamma_n) = \frac{4}{3}L(\gamma_n)$$

$$\Rightarrow L(\gamma_n) = \left(\frac{4}{3}\right)^n$$

(b) Tipp:  $\gamma(t) = \frac{b-t}{b-a}v + \frac{t-a}{b-a}w, \quad t \in [a,b]$  beschreibt

die Verbindungsstrecke zwischen  $v$  und  $w$   
 $(v, w \in \mathbb{R}^n)$ .

$$\gamma_0: \quad \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \end{pmatrix} \text{---} \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \end{pmatrix}$$

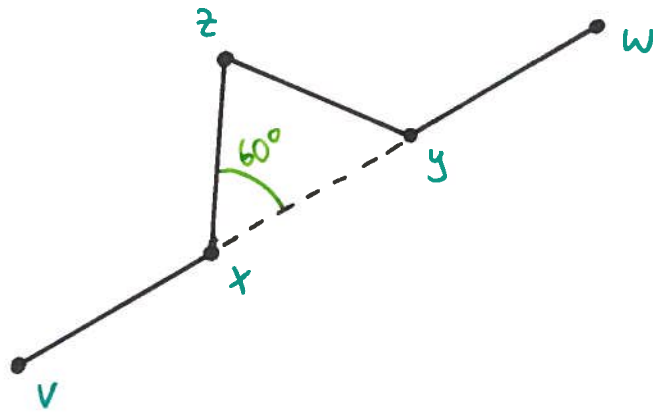
$$\gamma_0(t) = \frac{1-t}{1-0} \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \end{pmatrix} + \frac{t-0}{1-0} \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} t \\ 0 \end{pmatrix}, \quad t \in [0,1]$$

$$\gamma_1: \quad \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \end{pmatrix} \text{---} \begin{pmatrix} \frac{1}{3} \\ 0 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} \frac{1}{2} \\ \frac{1}{2\sqrt{3}} \end{pmatrix} \begin{pmatrix} \frac{2}{3} \\ 0 \end{pmatrix} \text{---} \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \end{pmatrix}$$

$$\gamma_1(t) = \begin{cases} \frac{\frac{1}{4}-t}{\frac{1}{4}-0} \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \end{pmatrix} + \frac{t-0}{\frac{1}{4}-0} \begin{pmatrix} \frac{1}{3} \\ 0 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} \frac{4}{3}t \\ 0 \end{pmatrix}, & t \in [0, \frac{1}{4}] \\ \frac{\frac{1}{2}-t}{\frac{1}{2}-\frac{1}{4}} \begin{pmatrix} \frac{1}{3} \\ 0 \end{pmatrix} + \frac{t-\frac{1}{4}}{\frac{1}{2}-\frac{1}{4}} \begin{pmatrix} \frac{1}{2} \\ \frac{1}{2\sqrt{3}} \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} \frac{2}{3}t + \frac{1}{6} \\ \frac{2}{\sqrt{3}}t - \frac{1}{2\sqrt{3}} \end{pmatrix}, & t \in [\frac{1}{4}, \frac{1}{2}] \\ \frac{\frac{3}{4}-t}{\frac{3}{4}-\frac{1}{2}} \begin{pmatrix} \frac{1}{2} \\ \frac{1}{2\sqrt{3}} \end{pmatrix} + \frac{t-\frac{1}{2}}{\frac{3}{4}-\frac{1}{2}} \begin{pmatrix} \frac{2}{3} \\ 0 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} \frac{2}{3}t + \frac{1}{6} \\ -\frac{2}{\sqrt{3}}t + \frac{1}{\sqrt{3}} \end{pmatrix}, & t \in [\frac{1}{2}, \frac{3}{4}] \\ \frac{1-t}{1-\frac{3}{4}} \begin{pmatrix} \frac{2}{3} \\ 0 \end{pmatrix} + \frac{t-\frac{3}{4}}{1-\frac{3}{4}} \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} \frac{4}{3}t - \frac{1}{3} \\ 0 \end{pmatrix}, & t \in [\frac{3}{4}, 1] \end{cases}$$

Nur für Interessierte!

Allgemein :



Aus

$$f_n(t) = \begin{cases} \vdots \\ \frac{b-t}{b-a} v + \frac{t-a}{b-a} w, & t \in [a, b] \\ \vdots \end{cases}$$

wird

$$f_{n+1}(t) = \begin{cases} \vdots \\ \frac{c-t}{c-a} v + \frac{t-a}{c-a} x, & t \in [a, c] \\ \frac{d-t}{d-c} x + \frac{t-c}{d-c} z, & t \in [c, d] \\ \frac{e-t}{e-d} z + \frac{t-d}{e-d} y, & t \in [d, e] \\ \frac{b-t}{b-e} y + \frac{t-e}{b-e} w, & t \in [e, b] \\ \vdots \end{cases}$$

mit

$$c = a + \frac{1}{4}(b-a) = \frac{3}{4}a + \frac{1}{4}b,$$

$$d = a + \frac{1}{2}(b-a) = \frac{1}{2}a + \frac{1}{2}b,$$

$$e = a + \frac{3}{4}(b-a) = \frac{1}{4}a + \frac{3}{4}b$$

Nur für  
Interessierte!

und

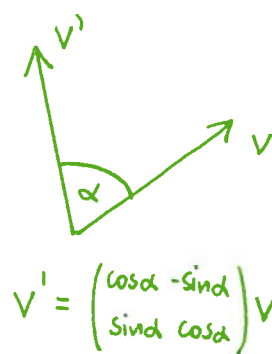
$$x = v + \frac{1}{3}(w-v) = \frac{2}{3}v + \frac{1}{3}w,$$

$$y = v + \frac{2}{3}(w-v) = \frac{1}{3}v + \frac{2}{3}w,$$

$$z = x + \underbrace{\begin{pmatrix} \cos(60^\circ) & -\sin(60^\circ) \\ \sin(60^\circ) & \cos(60^\circ) \end{pmatrix}}_{\text{Drehmatrix}} \cdot (y-x) = x + \begin{pmatrix} \frac{1}{2} & -\frac{\sqrt{3}}{2} \\ \frac{\sqrt{3}}{2} & \frac{1}{2} \end{pmatrix} (y-x).$$

Die Drehmatrix  $\begin{pmatrix} \cos \alpha & -\sin \alpha \\ \sin \alpha & \cos \alpha \end{pmatrix}$  dreht

einen Vektor aus  $\mathbb{R}^2$  um den  
Winkel  $\alpha$  (gegen den Uhrzeigersinn!)



(c) Die Kurve  $f_\infty$  mit  $f_\infty(t) = \lim_{n \rightarrow \infty} f_n(t)$  für alle  $t \in [0,1]$   
hätte Länge

$$\lim_{n \rightarrow \infty} L(f_n) \stackrel{(a)}{=} \lim_{n \rightarrow \infty} \left(\frac{4}{3}\right)^n = \infty,$$

d.h. sie wäre nicht rektifizierbar.

$\Leftrightarrow$  hat endliche  
Länge.